

Table of Contents

<u>UÅ¼iteÄ nÄ© scÄ©ny.....</u>	1
<u>PÄ¼klad magickÄ© scÄ©ny - rolety (markyza).....</u>	1
<u>Restart jednotky HC2 pomoci LUA.....</u>	5
<u>Automaticky restart jednotky (HCL i HC2) v urÄ¼ity Ä¼as.....</u>	6
<u>ZastÄ¼eÄ¼eni a odstÄ¼eÄ¼eni bez PINu pomoci univerzalnÄ¼ho senzoru.....</u>	9
<u>Ovladani roletovÄ¼ho aktoru jednim Z-Wave tlaÄ¼itkem.....</u>	12
<u>Probuzeni neÄ¼ jinÄ¼ch uzlÄ¼ pÄ¼es LUA scÄ©nu v HC2.....</u>	14

Užitečné nástroje

Příklad magického scénáře - rolety (markyza)

Magické scénáře v systému Fibaro jsou **lite** verzi blokových scén, kde je v nastavování scén lepší grafika a nastavení je hodně podobné instalaci softwarového produktu v operačním systému Windows, tedy proklikávání a zařizování.

Po zvolení přidání magického scénáře se ukáže okno, kde je podmínka a then je vykonány příkaz a na základě splnění podmínky se provede akce. Scénář se vytvoří v 6 krocích.

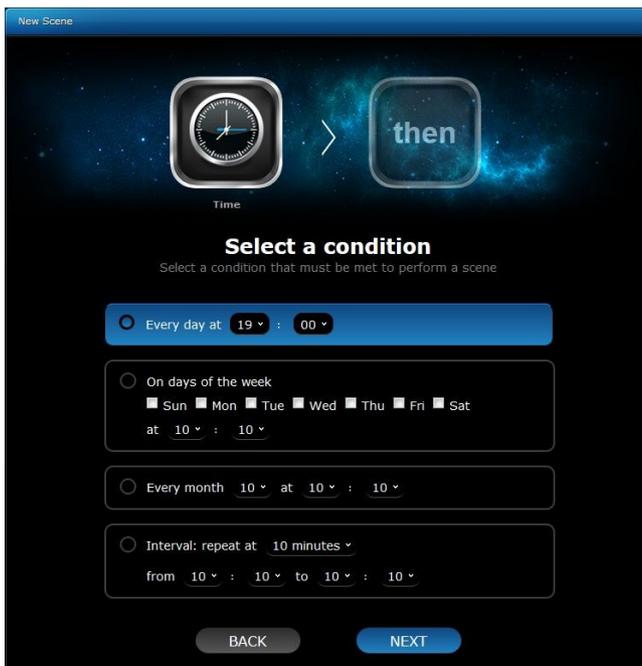
1. úvodní stránka: na tomto obrazovce se volí speciální funkce nebo zařízení.



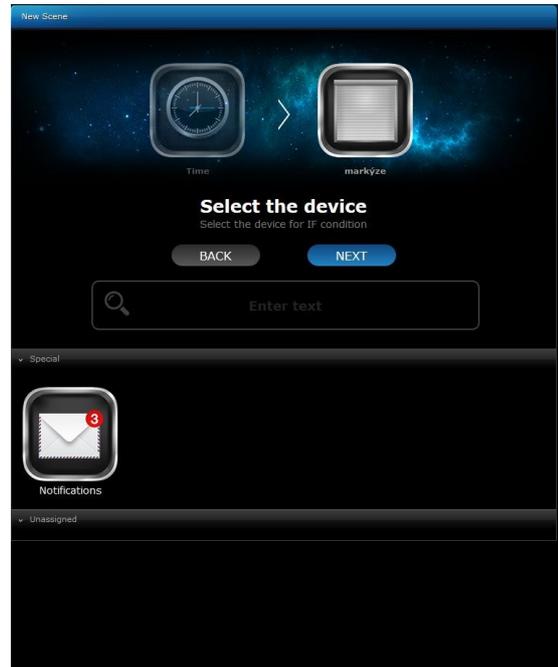
2. Vybrání funkce nebo zařízení, které bude v podmínce (čas, počasí, alarm, žaluzie, pohybový senzor, ...).
Jako příklad byl zvolen čas.



3. V dalším kroku se zvolí jaka podmínka musí být splněna (u času to jsou intervaly). Pro příklad se zvolí Every day (každý den), 19:00.



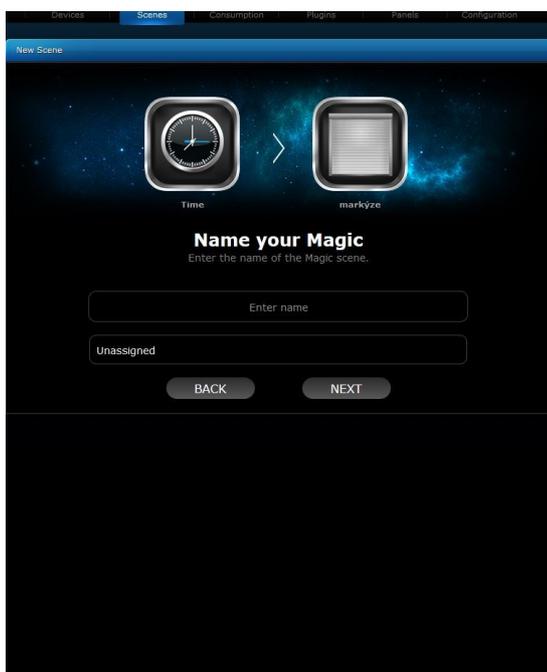
4. V dalším kroku se volí co se má za určitých podmínek stát (př.: zavězení markýzy, pořízení se notifikace). Pro příklad se zvolí Zavězení markýzy.



5. Dale se zvolí co má zařízení udělat. V pádku se tlačítka zatahnou (Close).



6. Na závěr se scénáři pojmenuje a pádí do místnosti a páes next se uloží.



Restart jednotky HC2 pomoci LUA

```
--[[
%% properties

%% globals
--]]

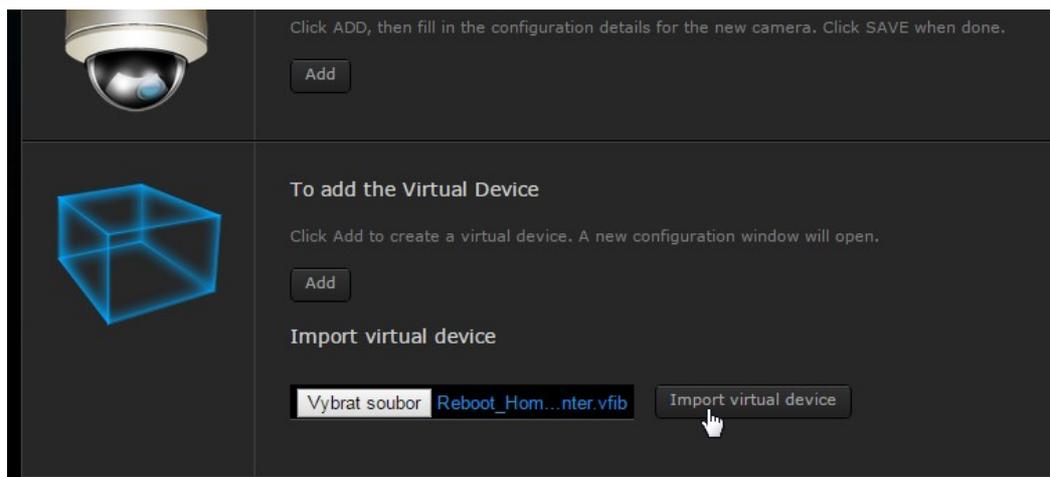
function postMethod(data)
    local http = net.HTTPClient()

    http:request("http://127.0.0.1:11111/api/settings/reboot", {
        options = {
            method = 'POST',
            headers = {
                --headers here, using loopback (none required)
            },
            data = data.payload,
            timeout = data.timeout or 5000
        },
        success = data.success,
        error = function(err)
            print('[ERROR] ' .. err)
        end
    })
end

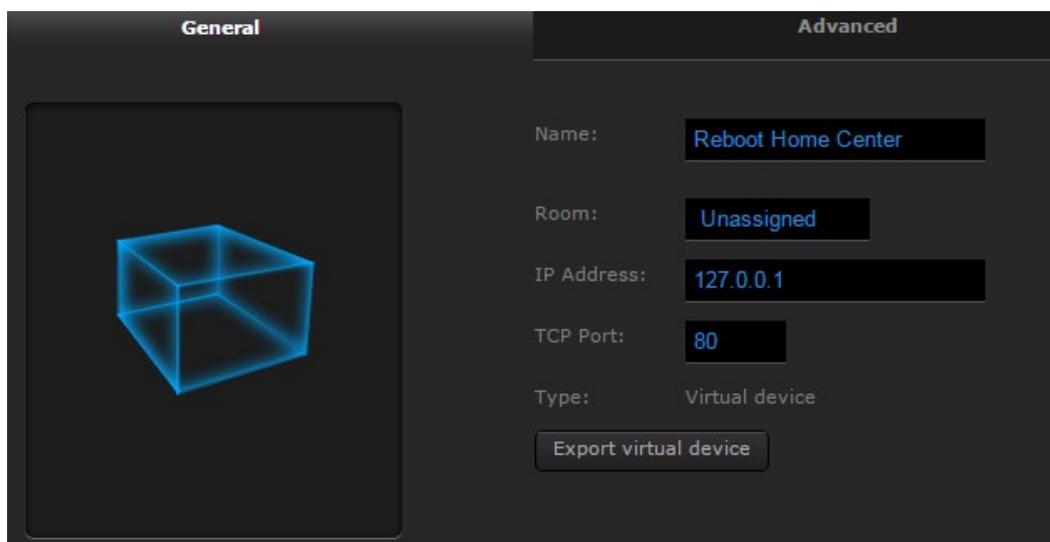
fibaro:debug("Probiha restart HC2...")
fibaro:sleep(3000)
postMethod("reboot")
```

Automaticky restart jednotky (HCL i HC2) v urÄ ity Ä as

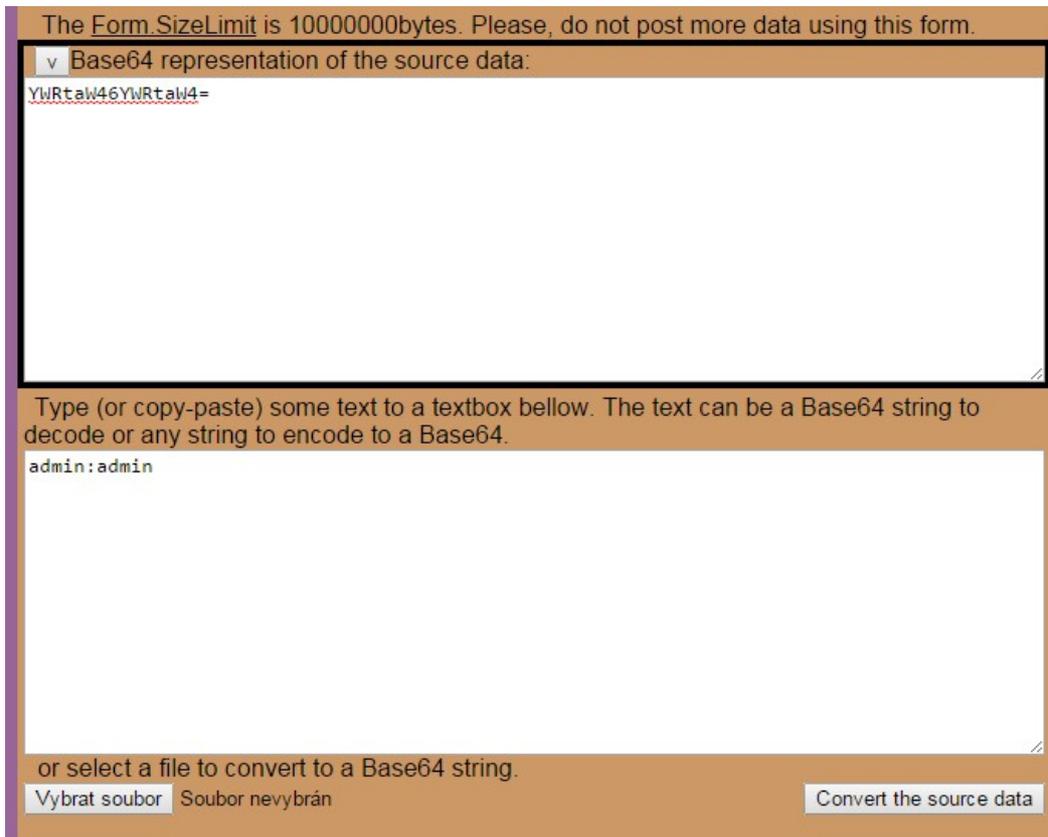
1. StahnÄ te si soubor Reboot_Home_Center.zip a rozbalte ho
2. JdÄ te do Devices v jednotce Home Center a importujte virtualni zaÄ izeni (pÄ edchozi staÄ¾eny soubor s koncovkou .vfib)



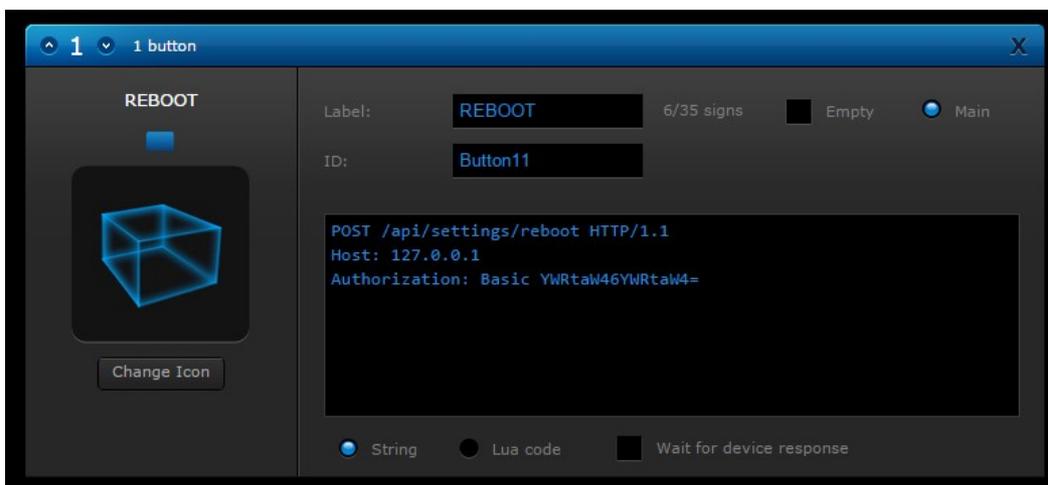
3. PÄ iÄ aÄ te zaÄ izeni do mistnosti, zadejte IP adresu: 127.0.0.1 a port 80.



4. Pokud pouÄ¾ivate u administratorskÄho uÄ tu jinÄ pÄ ihlaÄjovaci udaje, neÄ¾ admin admin, pÄ ejdÄ te na stranku <http://www.motobit.com/util/base64-decoder-encoder.asp>. Zadejte do okna administratorskÄ udaje ve tvaru jmeno:heslo a nechte si vygenerovat odpovidajici kod.



5. Vygenerovaným kódem pÅeepiÅte ten stavající YWRtaW46YWRtaW4=



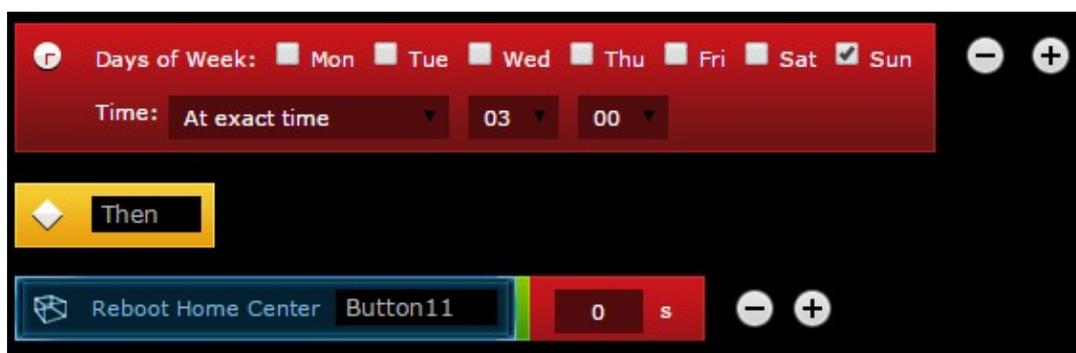
6. UloÅ¾te. V tuto dobu ovÅte, Åe virtualni zaÅizení funguje na stisk tlačítka (restartuje se jednotka).

7. Nyní pÅejděte do sekce ScÅny a vytvořte napÅíklad následující blokovou scÅnu.

NiÅe uvedena scÅna provede restart jednotky kaÅdou nedĚli ve 3 hodiny rano, "kliknutím" na tlačítko Button11 virtualního zaÅizení s názvem Reboot Home Center

Automaticky restart jednotky (HCL i HC2) v urÅity Åas

(kliknuti provede scÅ©na sama).



8. UloÅ¾te

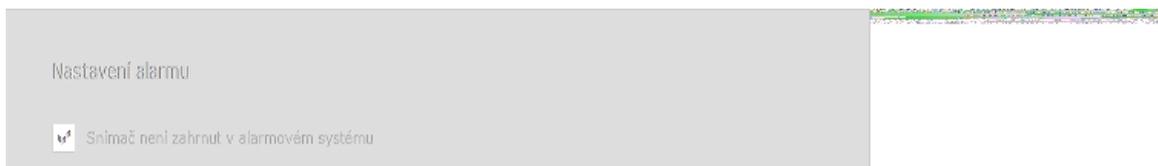
Zastavení a odstavení bez PINu pomocí univerzálního senzoru

V Z-Wave síti je zapotřebí mít:

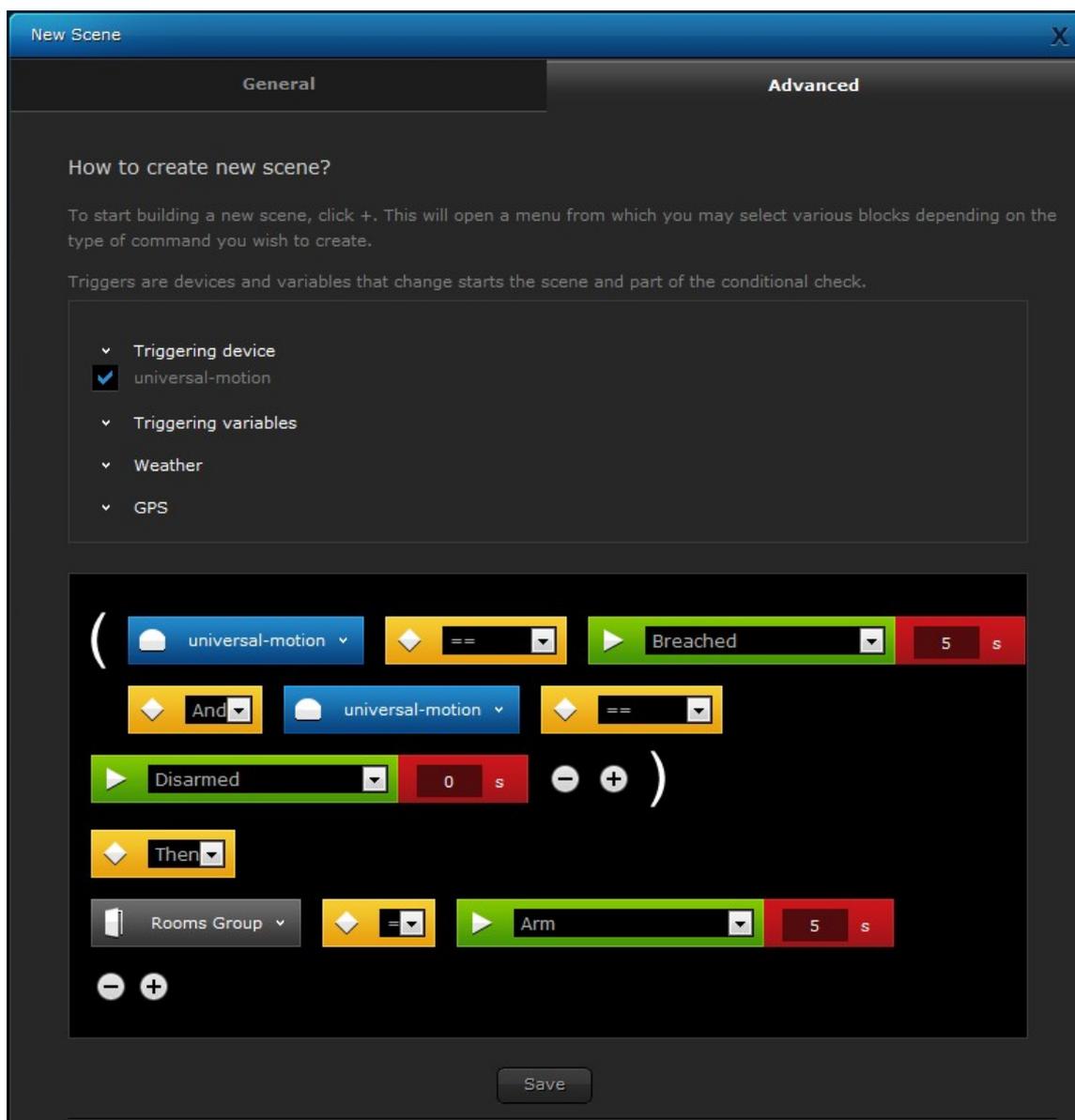
- Řidič jednotku Fibaro (HC2 / HCL).
- Univerzální binární senzor (FGBS - 321).
- Cokoliv co se da zastavit (magnetický senzor, pohybový senzor, ...).

Nastavení univerzálního binárního senzoru:

- V binárním senzoru je doporučeno v nastavení alarmu zaškrtnout "Snímač není zahrnut v alarmovém systému", v angličtině: Sensor is excluded from alarm system.



Scenář pro zastavení a odstavení bez PINu:



Popis scénny:

Pokud je univerzalni senzor narušen na 5 sekund (přiveden 5 sekundovy elektrický impuls) a nezastaven, tak za 5 sekund (zde s časel lze hybat dle libosti) se zastaví všechny místnosti, kde jsou umístěna zařízení pro zastavení., která se dají zastavit.

Scéna pro odstavení bez PINu



Popis sc ny:

Pokud je univerzalni binarni senzor naru en na 5 sekund (p  iveden 5 sekundovy elektricky impuls) a zast  e en, tak odst  e i v jechny mistnosti, kde jsou umist  na za  izeni, kter  se daji odst  e it

Ovladani roletovÃ©ho aktoru jednim Z-Wave tlaÄtkem

Ovladani roletovÃ©ho aktoru Fibaro pomoci kliÄenky KFOB-2 / tlaÄitka ZME_WCS2 (ZME_WCD2)

V Z-Wave siti je nutnÃ© vytvoÄit 2 globalni promÄnÃ©. PromÄnna "smer" indikuje, zda se roleta zatahuje (smÄr nahoru) nebo roztahuje (smÄr dolÅ). PromÄnna "pohyb" oznaÄuje zda roleta vykonava akci (roztahuje se nebo zatahuje --> bÄÅi) nebo je zastavena (stoji).

Pro testovani byla pouÅita kliÄenka KFOB 2. roletovy aktor Fibaro a jednotka HC2 (z dÄvodu nutnosti programovat v LUA).

```
--[[
%% properties
12 sceneActivation
%% globals
--]]
-- id zaÄizeni, scÄeny
local id_klicenka = 12
local id_rolety = 14
local id_sceny = 156

-- hodnoty na zaÄizenich
local klicenka = tonumber(fibaro:getValue(id_klicenka, "sceneActivation"))
local pozice = tonumber(fibaro:getValue(id_rolety, "value"))
fibaro:debug(klicenka)

-----
if klicenka == 13 and fibaro:getGlobalValue("pohyb") == "bÄÅi"
then
  -- rolety se zatahnou
  if pozice == 0
  then
    fibaro:call(id_rolety, "open")

    fibaro:setGlobal("smer", "nahoru")
    fibaro:debug(fibaro:getGlobalValue("smer"))
  end
  -- rolety se roztahnou
  if pozice >= 95
  then
    fibaro:call(id_rolety, "close")

    fibaro:setGlobal("smer", "dolu")
    fibaro:debug(fibaro:getGlobalValue("smer"))
  end
end
```

```

end
-- zastaveni
if pozice < 97
  or pozice > 0
then
  fibaro:call(id_rolety,"stop")
  fibaro:setGlobal("pohyb", "stoji")
  fibaro:killScenes(id_sceny)
end

elseif klicenka == 11 and fibaro:getGlobalValue("pohyb") == "stoji"
  then
  -- znovu spustit rolety
  if pozice < 97
  or pozice > 0
  then
    -- zatahnout
    if fibaro:getGlobalValue("smer") == "nahoru"
      then fibaro:call(id_rolety, "open")
    -- roztahnout
    elseif fibaro:getGlobalValue("smer") == "dolu"
      then fibaro:call(id_rolety, "close")
    end
    -- pÅ epne promÄ nou na bÄ Å¾i
    fibaro:setGlobal("pohyb", "bÄ Å¾i")
  end
end

fibaro:debug(pozice)

```

Probuzeni neÄ innych uzlÄ pÅ es LUA scÄ©nu v HC2

```
--[[
%% autostart
%% properties
%% globals
--]]

local pocet_zarizeni = 300

function wakeupDeadNodes()
    fibaro:debug('Probuzeni neÄ innych uzlÄ'.)

    -- Check all devices
    for i = 1, pocet_zarizeni do
        local status = fibaro:getValue(i, 'dead');
        if status >= "1" then
            fibaro:debug(i..' neÄ inny');
            fibaro:wakeUpDeadDevice(i)
            fibaro:sleep(5000) --za 5 sekund nova kontrola uzlu i
            status = fibaro:getValue(i, 'dead');
            if status >= "1" then
                fibaro:debug(i..' Mrtvy uzal, nutna kontrola')
            else
                fibaro:debug(i..' Uzal probuzeny')
            end
        end
    end
end

end

local sourceTrigger = fibaro:getSourceTrigger();
if (sourceTrigger["type"] == "autostart") then
    while true do
        fibaro:debug('Scene automatically called.')

        local currentDate = os.date("*t");

        -- Probouzen uzlÄ od PondÄ li do Soboty od 10 hod do 11 hod
        if ((currentDate.wday >= 2 and currentDate.wday <= 7) and (currentDate.hour >= 10
and currentDate.hour <= 11 ))
        then
            fibaro:debug('Uzly automaticky probuzeny.')
            wakeupDeadNodes()
        end
    end
end
```

```
        fibaro:sleep(30*60000); -- Znovu za 30 minut
    end
else

    local currentDate = os.date("**t");
    local startSource = fibaro:getSourceTrigger();
    if (startSource["type"] == "other")
    then
        wakeupDeadNodes()
    end

end

end
```